



## Nivel láser de líneas de 360 grados Lino L6R

**Artículo:** 918976

**EAN-13:** 7640180530640

**URL:** [at.com.es/p/1020202](http://at.com.es/p/1020202)

**Marca:** Leica Geosystems



7640180530640

- Láser multilínea con alineación de precisión 3x360°
- Líneas láser rojas, una horizontal y dos verticales de 360°.
- Autonivelación en un amplio rango.
- Punto de plomada fijo gracias a la base integrada.
- Visibilidad ajustable de las líneas láser.
- Trabajo ininterrumpido con el concepto de triple alimentación.
- Adaptadores magnéticos inteligentes para un fácil posicionamiento.

### Datos técnicos

- Alcance: 25 m
- Alcance/diámetro con receptor láser: 70/140 m
- Precisión de nivelación:  $\pm 0,2 \text{ mm/m}$
- Rango de autonivelación:  $\pm 4^\circ$
- Dirección del rayo: 1 vertical frontal, 1 vertical lateral, 1 horizontal
- Tipo de láser: 635 nm/clase 2
- Tipo de batería: AA 3 x 1,5 V
- Tiempo de funcionamiento: 25 h
- Clase de protección: IP54
- Dimensiones: 124 x 107 x 154 mm
- Peso con baterías: 781 g
- Rosca para trípode: 1/4"

### Incluye:

- Leica Lino L6R
- Pilas alcalinas (tipo AA, 3 x 1,5V)
- Portapilas
- Tablilla de puntería
- Manual de inicio rápido
- Certificado de calibración
- Bolsa de transporte

**Nivel láser de líneas de 360 grados Lino L6R****Características**

Alcance (m)	25
Alcance con receptor (m)	70/140
Precisión de nivelación (mm/ m)	± 0,2
Rango de autonivelación (°)	± 4
Tipo de láser	635 nm/clase 2
Tipo de batería	AA 3 x 1,5 V
Autonomía (h)	25
Clase de protección	IP54
Tipo de rosca	1/4"

**Dimensiones**

Peso artículo (kg)	0,78
Largo del artículo (cm)	12,00
Ancho del artículo (cm)	10,00
Alto del artículo (cm)	15,00

**Tarifa**

Unidad de precio	envase
Cantidad mínima	1
Condicionante de compra	Múltiplos de 1

**Datos packaging**

Cantidad de contenido	1,00
Unidad de contenido	Pieza
Producto empaquetado: peso (kg)	0,78
Presentación	Caja cartón

**Datos logísticos**

Unidades contenidas en un embalaje	1
País de origen	China
Intrastat	9015301000
Disponible en dropshipping	si